# UC-win Road ドライブ・シミュレータ

UC-win

## 四輪実車型シミュレータ

価格:¥5.200.000.

(UC-win/Roadシステム含む)

完全な制御環境下で多様な走行環境を生成し、反復再現ができます。近年、ドライブシミュレータは、車輌システム開発や ITS交通システム研究、ドライバ、車、道路、交通との相互作用研究などに数多く適用されています。

セミナ

#### ドライブ・シミュレータ・システム構成



42インチPDPモニター パッシブ型ハンドル

安全シートベルト

イグニッションキー モジュール 多用途スイッチ類

シートおよび シートバイブレイター

アクセル・ブレーキ

メニュー操作押しボタン

チェンジシフトレバー (オートマチック)

UC-win Road **Drive Simulation Option** 

車動力学モデル 音響エンジン

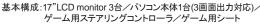
#### **くオプション>**

- ■ナビ型モニター ■クラッチペダル・マニュアルチェンジ ■左ハンドル
- ■PC本体 ■UC-win/RoadSDK開発キット

※別途ソフトウェアカスタマイズ必要

## ●UC-win/Road簡易シミュレータ

ECOドライブプラグイン・オプションの利用が可能です。UC-win/Road の走行ログを基にして、自動車運転による燃料消費量の計算、二酸化 炭素排出量の計算、および、グラフ作成機能を支援します。





#### 体験シミュレーター

#### 6軸モーション対応・ドライビングシミュレータ

このシミュレータには、実車部品によるステアリング機構等の 採用により、実車感覚の運転感覚の実現が可能になっていま す。近年急速に開発されている自動車安全技術(衝突回避、 衝撃減少等)の模擬体験や交通事故バーチャル体験、ITS新 技術体験などを、本体験シミュレータにより実車感覚で実現す ることができます。



親しみのあるエッグシェルデザイン:安全性も考慮し丸みを付け

たボディ形状/低床化の実現/乗降性の向上 小型6軸モーションで高さの抑え低床化を実現/ スペースの最適化:1人乗りでの最適な操縦空間実現、インパネの最小化実現/専用1画面液晶 モニタの採用によるスペース効率化の実現/ステアリング機構のスペース効率化により実現

#### UC-win/Road シミュレータ製品群

PC本体別売、ソフトウェア価格: UC-win/Road Driving Sim(120万円)、MPオプション(80万円)

Concept(販売開始)	本体価格	主要内容
Compact Research Simulator (2010年)	520万円 (3ch 標準)	<ul> <li>研究用シミュレータ(UC-win/Road DS op.含む)</li> <li>全部品・計器盤に実自動車部品使用</li> <li>左右ハンドル可、オートマ標準(マニュアルOp.)</li> <li>パッシブステアリング標準/ActiveSteering</li> <li>Op. (115万円)、MP(1-6軸)オプション</li> </ul>
Driving Simulator (2013年)	2,400万円 (3ch 標準)	・キャビン ・3ch. 32" LCD monitor ・6DOF モーションプラットフォーム(ペイロード350kg) ・5.1ch Speaker, Body Sound ・フォースフィードバックステアリング(SENSO-Wheel) ・アクセル・ブレーキペダルシステム ・方向指示器、ミッションオプション
Demo Simulator (2007年)	100万円 (1ch 標準)	・小型デモ用シミュレータ(UC-win/Road含まず) ・展示、案内用コンパクトタイプ、Start/Stopボタン ・ハンドル、アクセル、ブレーキ実装

#### CarSim連携対応 ·

UC-win/Road体験シミュレータ上からの運転操作に よって、乗用車のさまざまな運転条件(アクセル、ブレ ーキ、ハンドル操作)と環境条件(路面の高低差、摩 擦係数、横風等)での動的挙動を解析し、モーションに リアルな動きを与え、VR走行シミュレーションを行うこ とが可能です。



※ハードウェア保証は製造会社規定に基づく(税別価格表示)

#### UC-win/Roadドライブ・シミュレータの特長

- ・UC-win/Roadによる自由な3次元走行環境の作成・標準プラグインをバッケージ・ソフトで提供 ・標準VRデータは無償、シナリオカスタマイズ対応
- ・ビジュアルオプションツールズによる多様な環境を再現
- 車輌本体は、量産OEMによる低価格を実現
- カスタマイズによる高度なシミュレーションニーズをカバー

#### ドライブ・シミュレータ・システム価格

(パッケージシステム)

仕 様	発注数量		
	1台	10台	20台
UC-win/Road Drive Simulator 基本構成 <u>※1</u>	400万円	380万円	360万円
UC-win/Road Driving Sim	120万円	100万円	80万円
合計	520万円	480万円/1台	440万円/1台
オプション 項目	1台	10台	20台
Active Steering Wheel	115万円	110万円	100万円
ナビ型モニター	4万円	3.5万円	3万円
2DOF Motion Platform (500kg)梱包	330万円~	_	1
3DOF Motion Platform (500kg)梱包	400万円~	_	1
左ハンドル・クラッチペダル(ソフト別)	10万円	7万円	5万円
把点 黑光 植 3 黑板弗叫鱼 74 左眼后微共光 1 DO大块鱼大学			

梱包・運送・搬入調整費別途/1年間無償サポート、PC本体含ます

## ドライブ・シミュレータ・レンタル価格 詳細P.160

(パッケージシステム)

l	仕 様	レンタル期間		
l	IT 13K	18	1ヶ月	1年
	UC-win/Road Drive Simulator 基本構成 ※1 UC-win/Road本体+Driving Sim	基本料 25万円 追加(1日) 10万円	基本料 100万円 追加(1ヶ月) 40万円	基本料 230万円 追加(1年) 150万円
,	UC-win/Roadデモシミュレータ※2	基本料7万円 追加(1日)3万円	基本料 30万円	基本料 70万円
	設置費/運送費	運送/移動日前後1日無料、それ以上はレンタル扱い 梱包、運送、搬入費実費(例: RoadDS都内往復¥170,000) 設置費 5万円(技術者1名派遣、宿泊旅費実費)		

- 1/4 Cabin, Full Instrumentation, 3ch. 42" PDP monitor,
- 5.1ch Speaker, Body Sound、CFLS Controller デモシミュレータ本体価格100万円 UC-win/Road Advanced 90万円



UC-win/Road DS専用車両

#### UC-win/Roadプラグイン -UC-win/Road DrivingSim標準

#### ECOドライブプラグイン

UC-win/Roadの走行ログを基にして、自動車運転による燃料消費 量の計算、二酸化炭素排出量の計算、および、グラフ作成機能を支援するプラグインです。ドライブ走行中は、スピードメータ、アクセル・ ブレーキ状態、および、燃費をリアルタイムで表示し、ECOドライブ



#### ドライブシミュレータプラグイン

UC-win/Road本体とOEM提供を受けた実車型ドライブシ ミュレータを組み合わせ、本格的なドライブシミュレーション に対応。従来のドライブシミュレータと比較し、大幅なコスト パフォーマンスの向上が図られています。また、シミュレー ションデータをユーザが自由に作成できる点が最も大きな 特長となっています。



#### シナリオプラグイン

あらかじめ決められた様々な動きをモデルに設定できま す。例えば、自分の車がある位置に到達したら、任意のモ デルがあらかじめ与えられた役割を実演するというように、 いろいろなシーンを設定していくことが可能です。「信号が 必ず赤信号に変わる」「横から車が飛び出してくる」「渋滞 が発生する」「人間が歩行を開始する」等々のいろいろな シーンを自由に設定することができます。



#### マイクロシミュレーションプレーヤープラグイン

マイクロシミュレーションプレーヤーは3Dモデルの移動で表現される様々なタイプのシミュレーションのアニメーションを 再生する機能です。UC-win/Road及び他の交通シミュレー ションの結果としての交通流の記録・再生が可能。



#### リプレイプラグイン

UC-win/Road上の車両や歩行者のモデルの動きを記録 し、再生(リプレイ)するプラグインです。運転シミュレーショ ンによるマニュアルドライブにおいて、車両同士の衝突、 ガードレールと接触するなどのアクシデントを運転席や車 外から確認したい場合や、交差点における交通シミュレー ションの状況を詳しく確認したい場合に利用できます。



運転車両の座標や向き、速度、ハンドル舵角等の様々な情報ログを出力するプラグイン。交 通流やキャラクタ等の出力もサポート。CSV形式だけでなく、ネットワークを通じたリアルタイ ムUDP出力にも対応。

#### ハイウェイドライビングシミュレータ -

#### 高速道路上での危険を伴う事象をドライビングシミュレータで再現

シミュレータ本体は、富士重工業・航空宇宙部門のフライトシミュレータ 技術と、スバル自動車部門の技術の融合によって完成した電動6軸モ ーションユニット(特許)を採用し、スバル技術により開発されたドライビ ングシミュレータです。このシミュレータには、実車部品によるステアリ ング機構等の採用により、実車感覚の運転感覚の実現が可能になっ ています。近年急速に開発されている自動車安全技術 (衝突回避、衝 撃減少等)の模擬体験や交通事故バーチャル体験、ITS新技術体験な どを、本体験シミュレータにより実車感覚で実現することができます。



シミュレータ諸元仕様						
定員	1名					
座席	乗用車用シート					
重量	830kgf					
電源	単相 AC100V 50/60Hz 1.5KVA					
メイン制御装置	Windows対応PC OS:WindowsXP					
画像表示装置	26inch WXGA Color TFT-LCD Module 1366x768pixels x 3枚					
音響装置	4.1ch オーディオシステム					
操縦装置	フォースフィードバックステアリングシステム 及び					
	アクセル・ブレーキペダルシステム					
筐体	アウタパネル 前後部	ウレタンRIM成形品				
	アウタパネル 側部	GFRP成形品				
	インナーパネル	ABS成形品				
	フレーム	鋼鈑製				
架台	鋼鈑製					
設置方法	キャスタ取付て移動、キャスタ取外して据え置き方式					

#### 🚜 受賞!「情報化促進貢献情報処理システム」 平成23年度 情報化月間推進会議 (2011年10月3日)

#### UC-win/Road安全運転シミュレータ

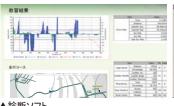
習所向けのドライビングシミュレータです。VRでの運転中危険事象のリアルな表現、42インチ 3CHモニターによる広視野角の実現、及び自動車部品のステアリング機構の搭載により、実

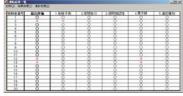
らの情報を収集して受講者全員の運転結果の集計及び統計処理も可能です。また型式認定 取得に向け活動中です。

#### 1.型式認定基準準拠

- 1) 危険予測教習(5.5kmの市街地コース。計23箇所の危険場面、注意場面)
- 2)夜間の運転教習(5km以上の市街地、夜間運転の知識及び技能の学習場面9箇所)
- 3) 急ブレーキ教習(乾燥路面、湿潤路面、凍結路面での制動距離に準拠)
- 2.オプションシナリオ選択

して受講者全員の運転結果の集計および統計処理が可能。





▲診断ソフト

▲集計ソフト

# 情報利用型人間-自動車-交通流・



▲1. 危険予測教材

▲3.急ブレーキ教習教材

▲5.地域特性教習教材





## ドライブシミュレータを活用した認知機能低下の検出、運転能力の評価、 運転能力の訓練システム

・高齢ドライバの交通事故の割合が増 加。運転能力(特に、視覚機能と認 知機能)低下と、その自覚不足が主 原因。

高齢者運転シミュレータ・

- ・本研究の目的は、高齢ドライバの運 転行動から、運転能力を評価する方 法とシステムを開発すること。
- 視覚機能と認知機能の測定結果か ら総合的に成績を評価し、運転能力 を評価する方法を開発。

名城大学理工学部情報工学科 山本研究室・中野研究室作成資料より







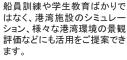




## UC-win/Road船舶操船シミュレーター

## バーチャルリアリティによる船舶操船シミュレータ

UC-win/Roadの多様な3D/VR空間表現を活用した船舶操船シミュ レータは、VR空間を容易に精度高く表現できるとともにドライビング シミュレータで培ったシナリオ・イベント機能やモーションプラットフォ 一ム技術を活用して多様な要求に応えるシミュレータの構築が可能





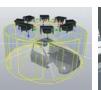


#### 施工機械マンマシン・インターフェイス

#### (独) 土木研究所技術推進本部との共同研究

危険区域内における無人化遠隔操作において、掘削精度・掘削 作業の効率を確保するためには、建設機械の作業状況を正確、 且つリアルタイムにオペレータに伝えるインターフェイスの良否が 常に問題となってきますが、本システムでは、オペレータ側のイン -フェイスにUC-win/Roadを 採用し、3次元VR上でリアルタイ ムに作業状況の確認と作業指示を行うための表示、及び操作機 能の開発・実装を行い、現場実験を行って確認を行っています。



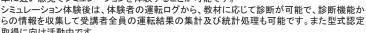






#### 運転シミュレーター型式認定基準に準拠した 運転教習所向けのドライビングシミュレータ(未認定)

## 財団法人日本交通管理技術協会の定める運転シミュレータ型式認定基準に準拠した運転教 車に近い感覚でシミュレーションを体験することが可能です。



■ハードウェア:中央制御装置用PCと、DS用PCの合計複数台のパソコンとプリンタで構成。

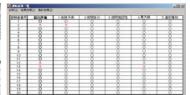




## ■安全運転教材

- 4)高速教習(16km以上の高速自動車国道または自動車専用道路、運転技術学習場面8箇所)
- 5)地域特性教習(8km以上の気候、地形など地域の特性を踏まえた道路)
- 6)悪条件下での運転教習(5km以上のコース、11のカ所での悪条件下での運転技能学習)

2.4 ノンコンシ 1.7 は 1.7 で 7)違反種別教材 8)夜間視認性教材 ■診断/集計ソフト:運転ログから、教材に応じて診断が可能。診断ソフトからの情報を収集



# ▲7.違反種別教材

▲6.悪条件下での運転教習教材

▲8.夜間視認性教材

▲2.夜間の運転教習教材

▲4.高速教習教材

# 相互作用系シミュレーションシステム

6自由度0.7G対応モーションプラットフォームの高度研究用 ドライビングシミュレータ

題記述

フォーラムエイトは、高度研究用ドライビングシミュ レータ「情報利用型人間-自動車-交通流相互作用 系シミュレーションシステム」を2012年3月22日、 九州大学大学院統合新領域学府へ納入いたしま した。自動車の次世代型情報・制御系の教育研究 活動の推進が期待されます





## 超大型DSシステム 6軸+Yaw・Xテーブルおよび全周囲8プロジェクション・クラスタ構成

6DOF、Yaw-Table、Vibration、X-Table、キャビン、マルチチャンネル投射システム、音声、電源シス テムとその他のサブシステムより構成される、研究型8DOF交通安全シミュレーションシステム。

・Vibrationシステム •6D0F ·Yaw-Table ·X-Table ・マルティチャンネル投射システム ・バーチャルリアリティ制御ユニット

その他の特徴として、5.1チャンネル音響システムに より車両走行中の各種環境音をリアルに再現。車 両キャビンをカバーするためのドーム構造は硬くて 軽い材質を使用しており、プロジェクターをサポート すると同時に、コックピット内の温度調節など、快適 なドライビングシミュレーション環境を確保。車両コ ックピットは前後一部カッティングされたホンダアコ -ドより改装され、本格的な運転が体験できる。

#### UC-win/Road カスタマイズシステム

#### 自転車シミュレータ

徳島大学大学院ソシオテクノサイエンス研究部(工学部建設工学科都市デザイン研究室)山中英生教授が 指導する「交通チーム」では、利用者の視認特性に適した自転車用情報提示技術の開発へUC-win/Road ベースの自転車シミュレータを導入している。各種サインのサイズや掲出間隔の違いによる見込み角、ある いは視認時間が自転車視認に与える影響を明らかにし、自転車利用環境に適した情報提示の基準となる 知見を得ることが可能。また、アイマークレコーダーや頭部姿勢センサーとともに、多様な実験条件を構築

することも可能。ドライブ シミュレータを用いる実 験システムを導入するこ とで、自転車利用者の視 認特性を明らかにしたう えで、自転車の誘導・制 御に有効なマークセット の開発・検討や、道路づ くりに活用することがで





アナログ



#### 車いすシミュレータ

関西大学システム理工学部 機械工学科 倉田准教授の研究開発成果である車いす シミュレータの映像表示部分に、UC-win/RoadのVR環境が利用されている。車いす シミュレータハードウェア本体に両輪別駆動のトルクセンサー付き車輪を実装して算 出した車速、路面抵抗のモデルを車いすの運動モデル(ダイナミクス)として使用。表 示部分にはUC-win/Roadを活用。また、車いすシミュレータからの実測値のデ

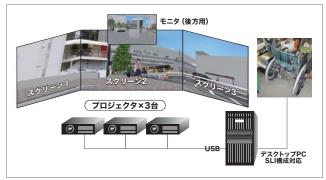
UC-win/Roadに読み込むこと で、VR空間内を移動可能であ るかについて検証を実施す る。個人の障害の程度や部位 を考慮し、これからの電動車 いすのあるべき姿と、車いす 利用時の事故発生の危険性 を認知して、より安全な利用が 可能となるシステム。

運転士用シミュレータ



▲UC-win/Road MD3キャラクタによる車いす事例サンプル

車掌用シミュレータ



## UC-win/Road カスタマイズシステム

#### 鉄道シミュレータ (鉄道運行シミュレータ)

- ●さまざまな用途に対応:車両や人間工学の研究開発用、乗務員の教育・訓練用、博物館、 鉄道展等での運転体験用、列車運転ゲームなど。
- ●大型から小型まで:実物大の乗務員室、広視界画面、動揺装置を備えたフルキャブタイ プ、運転コンソール部分のみの簡易型、PC画面への表示など
- ●CG映像と実写映像の両方に対応:運転自由度の高いCGとリアリティに優れたビデオ映像 とを用途に応じて使い分け。
- ●臨場感の高い模擬環境を生成:高画質・高速描画の模擬視界発生、マルチチャンネル・マ ルチスピーカーによる音響、加減速の体感を与える動揺装置。
- ●リアルな路線CGを簡単に制作できるVR-Studio®を提供





▼運転自由度の高いCG(上)と、博物館、鉄道展に最適な実写映像(下)

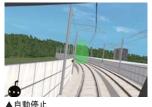


#### 模擬車掌室.7 計器 表示器 表示灯 操作レバ・ 模擬視界 模擬音響 (視覚情報) (視覚情報) 警報機 (聴覚情報) (視覚を刺激) (触覚情報 (聴覚を刺激 警報機 (聴覚情報) 模擬視界 (聴覚を刺激) (視覚を刺激) (前庭感覚、圧覚、運動感覚を刺激 (前庭感覚、圧覚、運動感覚を刺激) 演算処理装置 車両運動方程式、電気回路論理、空気回路論理 信号・保安システム論理、データ 路線データ、模擬視界演算、擬音発生、動揺演算 演算処理装置 車両運動方程式、電気回路論理、空気回路論理 信号・保安システム論理、データ 路線データ、模擬視界演算、擬音発生、動揺演算 運行状況、訓練状況等 環境条件、訓練項目等 運行状況、訓練状況等 環境条件、訓練項目等



## 運転設備設置位置検討システム

- ●独立行政法人 鉄道建設·運輸施設整備支援機構殿受託開発 平成22年度納入
- ●鉄道線路の新設・改良にあたり、乗務員等からの信号機標識類の視認性を施設の設計段階で確認することができます。







視認性判定? NG ОК 信号機・ 標識類調整 調整結果出力 システム全体フロー

ExcelVBA 基本条件入力 (CSV) およびプラグインプログラム 描画および属性表示 画像ファイル LandXML ファイル 調整結果ファイル

## 各種シミュレータ構築提案

#### 簡易型DS



国土交通省四国地方整備局 松山河川国道事務所 2005年



建設技術展示館 (国土交通省関東地整) 2007年





先端技術館@TEPIA 首都高速道路(株) 大橋JCT開通前 (機械産業記念事業財団) 2008年 の体験(目黒さくら祭り) 2009年

#### 3DステレオDS



はまぎん子供宇宙科学館(企画展 3D!脳と目のびっくり展」) 2009年



東京本社 中目黒GTタワーショールーム