

# 3DVRによる重機の 遠隔操縦システム

3DVRとの連携で、遠隔操縦の統合管理、 モニタリング、訓練、教育に活用

北海道開発局 北海道開発技術研究発表会 新技術展示



実空間

# 3DVRによる重機の 遠隔操縦システムの概要

3DVRとの連携で、遠隔操縦の統合管理、 モニタリング、訓練、教育に活用

本技術は、遠隔操縦や自動運転に対応する重機と、連携動作する

3DVR(バーチャルリアリティ)システムにより、事前シミュレーションによる

作業計画の検証、事前訓練・安全教育、作業監視、複数重機の統合管理を行うものです。

大規模災害時の危険地帯での無人化施工機械の運用に活用できる他、

常時における訓練・安全教育、現場作業での効率化にも役立ちます。

本システムでは、重機のコックピットを再現した操縦装置や遠隔操縦装置と

3DVRシステムが連携することによって、実機の操作感覚で、

実機の制御と同時に3DVR空間内の手動操縦や遠隔操縦ができます。





3DVRシステムと遠隔制御や自 動運転の連携によって、 以下の活用が可能です。



#### 訓練·安全教育

本物と同じ操作で事前体験! 訓練、安全教育にも活用。



複数の重機をまとめて 協調制御&モニタリング。



#### 事前シミュレーション

現場に行かなくても 机上で検討・確認!



#### 作業監視、作業ガイド、作業指示

見たいものを必要な数、どこからでも。



#### 自動運転対応

自動運転システムの統括管理。 開発プラットフォームとしても活用。



#### フィールド 監視 カメラ

実写カメラ

操作席 カメラ

制御信号

UC-win Road 状態 3DVR 制御信号

リアル

タイム



3画面モニタの例



外部視点の例 コックピット視点

3DVR仮想カメラ



VR空間(連動時、実空間の状態を再現)

## #1

## 事前シミュレーション

現場に行かなくても机上で検討・確認!

3DVRシミュレーションによる机上確認は、初期段階に おける作業計画の検証に特に有効です。現地への移動、 機材の準備、要員の準備が不要な他、事前訓練、安全教 育に利用できます。災害発生時、国土地理院の地理院タ イルによりベース地形を生成、UAV等を用いて計測した航 空写真や3D点群データで被災地の状況を直ちに再現で きます。いきなり本番、ではなく、現地入りする前から作業計 画の立案、事前検証が可能です。また、4Dシミュレーション により、作業計画の立案、進捗管理、作業者の工程理解 が可能です。複数の拠点での分担や、中央省庁、地方支 分部局、地方自治体がクラウドデータベースを共有し、現 場と連携して防災対策を実施できます。

#### 3DVRで被災地を迅速に再現



▲航空写真による再現

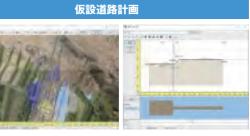


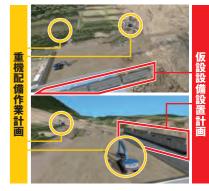
▲点群データによる再現

#### 3DVRによる現地復旧計画検討

作業の立案、検証、情報共有、進捗管理に3DVRを活用。







### 訓練·安全教育

本物と同じ操作で事前体験! 訓練、安全教育にも活用

重機のコックピットを再現した制御装置や、本物の遠隔制御装置を操作して、実機の操作と同時に3DVR空間内の重機モデルを操作できます。モーショ ン装置があれば、傾きや、加速度感、振動なども体感できます。これを用いれば、現場で実機を操作する前に、現場を再現した3DVR空間の中で作業内容を 試してみることができます。作業員の事前訓練だけでなく、通常時も作業員の訓練、安全教育に活用できます。また、VRゴーグルを使うと空間全体を立体視 で見渡せるため、現場にいるかのような臨場感が得られます。AR/MRへの対応も可能です。







バックホウの

コントローラ (国土交通省

九州地方整備局)

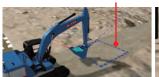
リモート

## 作業監視、作業ガイド、作業指示

作業中の重機の座標や状態(姿勢や可動部の動き、速度、加速度など) を無線(5G)でリアルタイム取得し、3DVR空間内に再現できます。これを、 仮想カメラで表示すれば、作業をリアルタイムにモニタリングできます。 3DVR空間内では、任意の視点、角度、画角、個数で設置できるので、死角 の無い、目的に応じた監視が可能です。実力メラ映像との併用によって、よ り確実な監視が可能です。また作業内容の説明文や図、矢印などを表示し たり、作業エリア(例:掘削エリア・深さ)のCADデータを作業ガイドとして重 ね合わせ表示したり、管理センターからの作業指示を直接表示することも可 能です。実写画像にCADデータを重ね合わせ表示することも可能です。 (土木研究所事例参照)

#### 作業ガイド

3DVR空間に掘削エリアのCAD データを表示した例





#### 作業指示





管理センターから作業指示

フォーム付 コックピットの例

見たいものを必要な数、どこからでも。指示もOK!





任意視点からの 仮想カメラ映像

3DVRシステムに送信

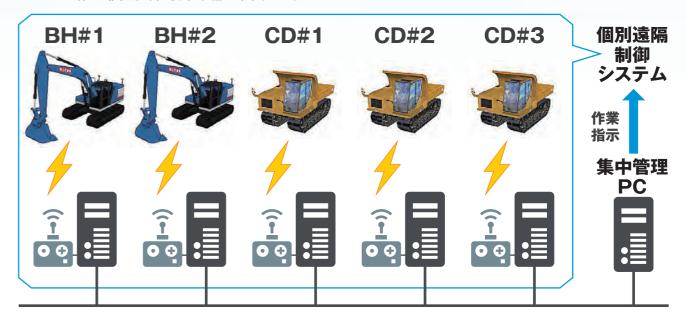
死角のない リアルタイム監視

現在の状態を3DVR 空間内で正確に再現

### 複数機制御

複数の重機をまとめて協調制御&モニタリング

複数の重機を連携制御する統括管理システム。個別の遠隔制御システムをネットワーク接続し、集中管理PCから各遠隔制御システムに指令を出します。複 数重機の状況をリアルタイムモニタリングしながら、状況に応じて、一斉発進/停止/緊急停止、個別発進/停止/緊急停止といった複数重機の遠隔制御を、プ ロジェクト全体を俯瞰しながらコントロールできます。モニタリングでは、各重機毎の操縦席視点、外部視点、全体俯瞰など任意の視点のカメラ映像でモニタリン グできるので、全体の進捗状況や問題個所の把握が、素早くできます。





▲全体俯瞰用3DVRモニタ	
---------------	--

BH#1	BH#2	CD#1	CD#2	CD#3	•••••	•••••	
S	各重相	幾毎の岩	犬態				
C1	実力	メラ映像	₹1				
C2	実力	メラ映像	₹2				
V1	仮想	カメラ映	像1				
V2	仮想	カメラ映	像2				

▲各重機毎の状態、実力メラ、仮想カメラ

### 自動運転対応

自動運転システムの統括管理。開発プラットフォームとしても活用

遠隔操縦の重機と同様に、自動運転する複数の重 機を統括管理することも可能です。

自動運転中のモニタリングや、緊急時等の遠隔制御 など、自動運転の管理センターとして活用できます。自 動運転は実用化がようやく始まった段階で、ゼネコンや 研究機関での開発が進められています。このような用途 に対しても、3DVRは特に有効です。3DVR空間内で、 自動運転アルゴリズムの検証のためのシミュレーション を行い、3DVRシステムを自動運転の開発プラットフォ ームとして活用することができます。

#### 自動運転対応システム

基本構成は遠隔制御時の統括システムと同じで、遠隔 操縦部分の全部または一部が自動運転で行われます。

#### 自動運転対応システム

ダンプによる土砂の積載、運搬、排土は、自動化できる可能性が高い。バックホウへのアプローチ、 排土場所へのアプローチは遠隔制御で手動で行い、途中の運搬(仮設道路等の走行)を自動化し ます。自動運転の主な機能は、目的地までの走行、障害物回避、回避不可時の停止。アルゴリズム の検証にも3DVRを利用可能です。



バックホウ、振動ローラ等、他の重機の自動運転研究も進んでいます。

## 基盤技術

### 3DVRシミュレーション ソフトウェア UC-win Road

本技術の基盤技術となる3DVRシミュレーションソフト ウェアUC-win/Roadは、フォーラムエイトが自社開発し て2000年にリリースし、20年以上進化し続けている最新 の3DVRソフトウェアです。

BIM/CIMデータに対応し、J-LandXMLやIFCデータ形 式にも対応しています。シミュレーションだけでなく、外部 機器との連携により、3DVRと現実世界がリアルタイム に連携する、遠隔制御、モニタリング、自動制御にも活用 されています。

以下に本技術に関連する基本機能を紹介します。

#### 地形生成

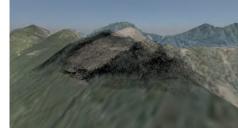
#### 災害地の地形を素早く作成 ~DX時代の3DVRプラットフォーム

世界中の任意の地形を自動生成し、航空写真・衛星写真画像により3D 地形をリアルに再現。オープンデータである国土地理院の地理院タイルや オープンストリートマップ (OSM) やJ-LandXMLに対応、地図上で指定した 任意の地域の地形、航空写真、道路データ、建物情報(位置、形状、高さ)か ら対象地域の3DVR空間を短時間に容易に作成できます。UAV等で取得し た点群データを直接表示したり、地形に変換したりできます。3DVR空間内に 設置する地物については、フリーで利用できるモデルデータベースを利用で きる他、IFC形式対応により、BIM/CIMモデルを取り込んで3DVR空間内に 設置できます。これらの機能によって、災害発生地域の3DVR空間を迅速に 作成し、対策の初動に貢献することができます。



任意対象地域の 3DVR地形生成 (山間地域の例)





DEM上の 航空測量点群の例

#### 環境シミュレーション

#### 時間、天候、日照、照明、影、交通流を表現

作成した3DVR空間は、緯度経度を正確に再現しているため、特定日時の 日照、影の表現をはじめ、時刻による変化、街頭やヘッドライトの表現、雨、 雪、霧などの気象表現や交通流などを3DVRによるアニメーションとして表 現できます。さらにこれらの環境内で、歩行、飛行、運転シミュレーションを行 う仮想体験が可能です。本技術では重機の制御と重機の状態の取得をリア ルタイムに行うことにより、遠隔制御する重機の状態を3DVR空間内に同時 に再現することが可能です。3DVR空間内で単独でシミュレーション動作させ ることも可能なので、ハードウェア機材が無くても、計画の立案から事前検 証、作業員の事前訓練に利用できます。時間や天候を自由に設定できるの で、悪条件下での作業性、危険性なども事前確認できます。

#### UAV連携

#### 被災地の写真測量、点群データ取得、 作業時の重機の監視に活用!

UAVの飛行ルートを3DVR空間内で自由に設定し、自動飛行制御すること が可能です。ビデオ撮影や写真撮影が可能なので、被災地の最新の状況を 計測し、航空写真や点群データとして3DVR空間に反映できます。重機作業 時に作業エリア、工程に合わせて自動飛行させ、上空から監視映像を送信す ることもできます。

#### シナリオ

#### 作業内容の訓練シナリオ、 安全教育シナリオを体験!

3DVR空間内で発生する様々な事象を予めイベントとして登録し、イベント の発生状況に応じて、シミュレーションの動作を制御する機能です。作業に伴 う様々な状況を設定し、状況に応じた展開を用意することによって、3DVR空 間内で様々な体験が可能なので、事前訓練に活用できます。常時において は、オペレータ育成を目的とした訓練や、安全教育にも活用できます。

#### 4Dシミュレーション

#### 3DVRアニメーションで 作業工程確認、検証、進捗管理

プロジェクトのスケジュールをガントチャートで3D モデルと関連付けながら定 義し、進行にしたがって3Dモデルを設置・動作・撤去させながらアニメーション 動作させることによって、事前段階で作業内容の検証、理解に役立てることが できます。実際の作業時には、作業内容の確認や進捗管理に活用できます。

#### ドライブシミュレータ

#### リアルタイム通信で重機を制御

3DVR空間内で発生する様々な事象を予めイベントとして登録し、イベン トの発生状況に応じて、シミュレーションの動作を制御する機能です。作業に 伴う様々な状況を設定し、状況に応じた展開を用意することによって、3DVR 空間内で様々な体験が可能なので、事前訓練に活用できます。常時におい ては、オペレータ育成を目的とした訓練や、安全教育にも活用できます。

本技術は、3DVRソフトウェアを中心とした、ハードウェア連携システムの受託開発となります。 利用目的や利用可能なリソースに従った御提案が可能です。本技術に関連する様々な開発事例をご紹介します。

### 遠隔操縦操作訓練用シミュレータ

2016年の熊本地震により崩落した阿蘇大橋付近を3DVRで 再現しています。実際の遠隔操作用のコントローラを接続して、 災害時における初期初動対応を目的とした分解組立型バックホ ウの遠隔操作訓練用シミュレータを構築しています。フォーラムエ イト第19回3DVRコンテスト準グランプリ受賞。



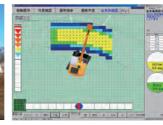


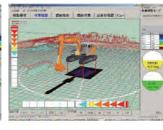
### 3DVRと連動する遠隔施エシステム

#### 旧(独)土木研究所 技術推進本部

旧独立行政法人 土木研究所(現 国立研究開発法人 土木研究所)、(一社) 施工技術総合研究所と共同開発したシステムです。オペレータ の無線操作に対し、建設機械に搭載したGPS、地形レーザスキャン等の情報を無線LANで受信し、3DVR空間内の3D可動モデルにその動きを 反映させて、リアルタイムで遠隔作業状況を確認できます。実写映像へCADデータを重ね合わせて表示することによって、作業ガイドとして利用 することも可能です。









### 除雪車両運転教育用 車両操作シミュレータ

#### 中日本高速道路株式会社

除雪車両オペレータの育成を目的として共同開発し た車両操作シミュレータ。操縦装置はモーション装置付 きの3面ディスプレイで構成され。3台の梯子段除雪の 運転訓練にも対応。







## 除雪車運転シミュレータ

#### 株式会社NICHIJO

ロータリ除雪車の操作訓練用のシミュレータ。ハンドル・ペダルおよび実車の操作 機器を模したボタン・操作レバー類を組み合わせ、HMD(ヘッドマウントディスプレイ) 上に各種メータを表示することでリアルな運転環境と操作イメージを再現しています。 除雪時の作業状況に即した車両運動計算と投雪の計算を行い、状況に応じた適切な 操作が体験できます。フォーラムエイト第18回3DVRコンテストアイデア賞受賞。



## 鉱山用ダンプトラックの自律運転シミュレーション

鉱山用ダンプトラップのシミュレータ。鉱山現場を再 現し、ダンプトラックが積込場所から指定の場所まで積 荷を運ぶ作業を、体験者による運転操作と自立走行シ ステム(AHS: Autonomous Haulage System)の2つ のモードで体験できます。フォーラムエイト第17回 3DVRコンテストエッセンス賞受賞。





















Tel 03-6894-1888 Fax 03-6894-3888











東京本社 〒108-6021 東京都港区港南 2-15-1 品川インターシティ A 棟 21F 大阪支社 Tel 06-6882-2888 Fax 06-6882-2889 福岡営業所 Tel 092-289-1880 Fax 092-289-1885 札幌事務所 Tel 011-806-1888 Fax 011-806-1889 Tel 052-688-6888 Fax 052-688-7888 名古屋ショールーム 仙台事務所 Tel 022-208-5588 Fax 022-208-5590 金沢事務所 Tel 076-254-1888 Fax 076-255-3888 岩手事務所 Tel 019-694-1888 Fax 019-694-1888 沖縄事務所 Tel 098-951-1888 Fax 098-951-1889

宮崎支社

スパコンクラウド神戸研究室 中国上海 (Shanghai) 中国青島 (Qingdao) 台湾台北 (Taiwan) ハノイ (Vietnam)

ヤンゴン (Myanmar) ロンドン/シドニー/韓国 Tel 0985-58-1888 Fax 0985-55-3027 Tel 078-304-4885 Fax 078-304-4884 Mail info-china@forum8.com Mail info-qingdao@forum8.com Mail info-taiwan@forum8.com Mail info-hanoi@forum8.com Mail yangon@forum8.com