

UC-win/Road シミュレータ

ドライブシミュレータ
¥7,260,000
(税抜 ¥6,600,000~)

UC-win/Road含まず

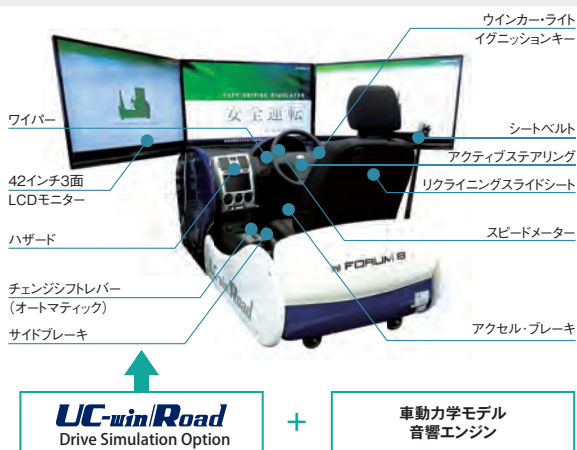
船舶操船・地震シミュレータ
別途見積

ドライブシミュレータ、操船シミュレータ、地震シミュレータ

完全な制御環境下で多様な走行環境を生成し、反復再現ができます。近年、ドライブシミュレータは、車輛システム開発やITS交通システム研究、ドライバ、車、道路、交通との相互作用研究などに数多く適用されています。

価格はすべて「税込」表記

ドライブ・シミュレータ・システム構成



<オプション>

- ナビ型モニター ■クラッチペダル・マニュアルチェンジ ■左ハンドル
- PC本体 ■UC-win/Road SDK開発キット ※別途ソフトウェアカスタマイズ必要

ドライブ・シミュレータ・システム価格(パッケージシステム)

仕様	発注数量		
	1台	10台	20台
UC-win/Road Drive Simulator 基本構成 ※1	671万円	604万円	504万円
UC-win/Road Driving Sim	121万円	103万円	84万円
合計	792万円/1台	707万円/1台	588万円/1台
項目	1台	10台	20台
ナビ型モニター	4.5万円	3.8万円	3.3万円
2DOF Motion Platform (500kg)梱包	660万円~	-	-
3DOF Motion Platform (500kg)梱包	792万円~	-	-
左ハンドル・クラッチペダル(ソフト別)	11万円	7.7万円	5.5万円

梱包・運送・搬入調整費別途/1年間無償サポート、PC本体含まず

オプション製品(価格)

- クラスター オプション (94.6万円~) モーションプラットフォームオプション (94.6万円)
- クラスター クライアント (6.6万円) SDK(開発キット) (33万円)

※アイマークレコーダ(レンタルあり)

[CarSim連携対応]

UC-win/Road体験シミュレータ上からの運転操作によって、乗用車のさまざまな運転条件(アクセル、ブレーキ、ハンドル操作)と環境条件(路面の高低差、摩擦係数、横風等)での動的挙動を解析し、モーションにリアルな動きを与え、VR走行シミュレーションを行えます。

コンパクト・ドライブ・シミュレータ

■システム構成



<オプション>

- ナビ型モニター ■クラッチペダル・マニュアルチェンジ ■左ハンドル
- PC本体 ■UC-win/Road SDK開発キット ※別途ソフトウェアカスタマイズ必要

UC-win/Road簡易シミュレータ

ECOドライブプラグイン・オプションの利用が可能です。UC-win/Roadの走行ログを基にして、自動車運転による燃料消費量の計算、二酸化炭素排出量の計算、および、グラフ作成機能を支援します。

基本構成: 17"LCD monitor 3台
パソコン本体1台(3画面出力対応)
ゲーム用ステアリングコントローラ/ゲーム用シート



UC-win/Road SensoDrive Simulator

UC-win/Road フォースフィードバック対応ドライブシミュレータ

UC-win/Roadと連携し、3DVR空間を実車に近いステアリング操作で体験できます(オプションでCarsimとの連携が可能)。



SENSO-Wheel開発: SENSODRIVE GmbH (独)

体験シミュレータ

6軸モーション対応・ ドライビングシミュレータ

フォースフィードバックステアリング機構等の採用により、実車感覚の運転感覚の実現が可能になっています。近年急速に開発されている自動車安全技術の模擬体験、交通事故パーチャル体験、ITS新技術体験などを実写感覚で実現できます。



ハイウェイドライビングシミュレータ

高速道路上での危険を伴う事象を ドライビングシミュレータで再現

富士重工業・航空宇宙部門のフライトシミュレータ技術と、スバル自動車部門の技術の融合によって完成した電動6軸モーションユニット(特許)を採用し、スバル技術により開発されたドライビングシミュレータです。実車部品によるステアリング機構等の採用により、実車感覚の運転感覚の実現が可能になっています。



8DOF交通安全シミュレータ

高性能大型ドライビングシミュレータ

6自由度モーションプラットフォームとYawテーブル、Xテーブルで構成される8自由度車両運動モデル実車運転模擬装置です。

UC-win/Roadのクラスタ構成による360度投影装置、音響システム、振動装置などにより限りなく実運転に近い環境を提供します。



車両性能実証装置

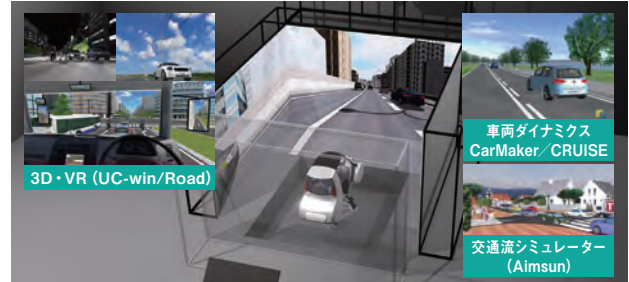
高精度ドライビング・シミュレータシステム

大型5面立体視ドライビング・シミュレータ

VR空間内での運転・車両走行模擬を実現した世界初※大型5面立体視ドライビング・シミュレータ。人間特性・感性の高感度モニタリング・数学モデリングに関する研究開発に最適なシステムとして構築されています。名古屋大学ナショナル・イノベーション・コンプレックス (NIC)内に設置されています。



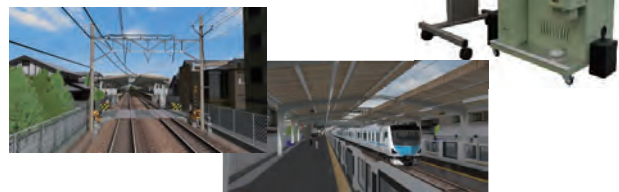
※2015年6月現在公開されているシミュレータとして、大型5面没入型ディスプレイとモーション付きコックピットの組合せは世界初



鉄道シミュレータ

研究開発、教育・訓練、広報展示目的の鉄道運行シミュレータ

車両や人間工学の研究開発用、乗務員の教育・訓練用、博物館、鉄道展等での運転体験用、列車運転ゲームなどさまざまな用途に対応可能です。2010年、独立行政法人鉄道建設・運輸施設整備支援機構へ納入いたしました。



船舶操船シミュレータ

VRで様々な条件下での本格的訓練を体験

UC-win/Roadの多様な3D/VR空間表現を活用した船舶操船シミュレータは、精度の高いVR空間を容易に表現すると同時に、ドライビングシミュレータで培ったシナリオ・イベント機能やモーションプラットフォーム技術を活用して、多様な要求に応えるシミュレータの構築が可能です。船員訓練や学生教育だけでなく、港湾施設のシミュレーション、様々な港湾環境の景観評価などにも活用をご提案できます。

霧や雨、波などの様々な条件下でのシミュレーション・訓練で事故防止視点切り替えやリプレイなどの機能も充実



波の発生パラメータを詳細に設定し、高精度な波の表現を可能に



サンプルデータ

横浜港
参考価格：
¥1,900,000



情報利用型人間-自動車-交通流相互作用系シミュレーションシステム

6自由度0.7G対応モーションプラットフォームの高度研究用ドライビングシミュレータ

ドライビングシミュレータ、交通流シミュレータ、車両運動シミュレータ、HILS/ECUエミュレータ、視線計測装置等を、UC-win/Roadによるインテグレーションで連携させた運転シミュレーションシステムです。2012年3月九州大学大学院統合新領域学府へ納入。



©九州大学

地震シミュレータ

フィジクスモデル対応、VR地震シミュレータシステム 地形変形他、各種フィジクスカスタマイズ対応

UC-win/Road上で、地震により発生する家具や照明の揺れ、倒壊等の被害状況や影響を、簡易な入力により3DVRで可視化できるソフトウェア。対象とするモデルに重量・重心・摩擦係数等の物性値を与えることで、家具や什物の揺れを再現し、転倒などの様子を即座にシミュレーション。

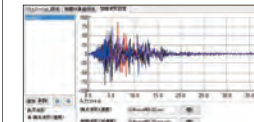
優良賞受賞！ 2018.4.18 第30回中小企業優秀新技術・新製品賞 ソフトウェア部門

物体同士の接触判定、地鳴りや家具の衝突音の発生
家具と家具がぶつかり移動方向が変わるといった挙動にも対応
気象庁が一般公開している地震波形情報をインポートして利用可能
実際に起きた地震の再現、今後起こり得る地震波形の事前シミュレーションが可能

Allplanで作成した3Dモデルをインポート



加振データをUC-win/Roadに適用



インポートしたデータに基づいて、屋内の家具などの配置物の揺れとビル全体の揺れをシミュレーションで再現できます。

UC-win/Road安全運転シミュレータ

運転シミュレータ型式認定基準に適合した運転教習所向けのドライビングシミュレータ

3画面モニターによる広視野角グラフィック映像で実車に近い感覚で教習コースを体験できます。運転結果診断、リプレイ教習に対応しており、自分の運転を客観的に把握できます。

警察庁型式認定番号

交 L20-1 交 L20-2
交 L20-3 交 L20-4



▲製品詳細



型式認定基準適合

国家公安委員会運転シミュレータ型式基準に適合した4種類の教材を学習できます



他の交通との関わりによる危険を的確に予測・回避



気候や地形など地域特性から見て必要性の高い運転技能を学習



高速走行の特性を学び、安全に運転できる技術を得得



急ブレーキによる停止・危険回避 / 道路形状にあった速度を判断

除雪車両運転教育用「車両操作シミュレータ」

除雪車両オペレータ育成を目的とした

「車両操作シミュレータ」

中日本高速道路株式会社(NEXCO中日本)および中日本ハイウェイ・メンテナンス名古屋株式会社と、除雪車両オペレータ育成を目的とした「車両操作シミュレータ」を共同開発。UC-win/Roadを活用して除雪車両の cockpit を再現し、実車両に近い状態で除雪車両オペレーション訓練ができます。特殊な気象条件下でのリアルタイムシミュレーションや、「走向コース」、「蛇行」「衝突リスク(接触回数)」、「車間距離」などの項目によるトレーニング結果を診断することができ、冬期以外でも除雪車両のオペレータ教育が可能です。



UC-win/Road 自動運転パッケージ

自動運転・ADAS開発研究に特化した

UC-win/Roadのプラグインパッケージ

自動運転パッケージは、UC-win/Roadによるシミュレーションの中でも「自動運転研究シミュレーション」、「ADAS」、「センサーデータ模擬」の分野で活用されることを想定したUC-win/Roadのプラグインパッケージであり、プラグインから構成されます。

プラグイン名	用途
車両制御プラグイン	外部運動モデル連携
環境オブジェクト制御プラグイン	交通信号制御等
DSコース変換プラグイン(※1)	道路データ変換
交通制御プラグイン	交通流生成管理
カーナビゲーションアプリケーション	車両・道路情報表示
運転情報IOアプリケーション	外部デバイス連携
カメラセンサー模擬システム	歪み画像生成、外部システム・デバイスに画像送信
・カメラセンサー基本プラグイン(※2)	
-カメラセンサー模擬機能(※3)	
・カメラセンサー画像送信プラグイン	
レーザーセンサー模擬システム	レーザーセンサー模擬、録画、点群情報送信
- Lidarセンサー模擬機能(※3)	
・Lidarセンサープラグイン	
白線検知模擬システム	白線検知模擬、白線データ出力、白線情報送信
・レーンキープアシストプラグイン	
・レーンディパーチャーアラートプラグイン	
・レーンチェンジプラグイン	

※1 既に製品化されているプラグイン

※2 既に製品化されているプラグイン(Up&Coming No.117にて紹介)

※3 カメラセンサー基本プラグインの拡張機能